

1 LU 分解を利用した電気回路の過渡現象の解き方

電気回路の過渡現象を求めるには、回路の微分方程式をたてて、それに基づいて数値計算をすればよい。問題は、どのような数値計算の方法を使うかである。runge-kutta 一本槍というのは、芸がない。ここでは、微分方程式をそのまま解く、LU 分解法を解説する。このやり方は、回路シミュレータ pspice, psim などで行われている方法である。

1.1 電圧形三相インバータの回路方程式

交流負荷が RL の電圧形三相インバータの回路は、図 1 のようになる。この回路の微分方程式を求めると次式となる。

$$L_u \frac{di_u}{dt} + R_u i_u - (L_v \frac{di_v}{dt} + R_v i_v) = e_u - e_v \dots\dots\dots (1)$$

$$L_v \frac{di_v}{dt} + R_v i_v - (L_w \frac{di_w}{dt} + R_w i_w) = e_v - e_w \dots\dots\dots (2)$$

$$\frac{d}{dt}(i_u + i_v + i_w) = 0 \dots\dots\dots (3)$$

上式で工夫したのは、(3)式である。この式は、三相星形結線で中性点が接地されていない場合に $i_u + i_v + i_w = 0$ になるが、その式を時間微分しただけである。(あとで分かるように、(3)式を(1)式や(2)式と同じ方針で立てると、失敗する。)

上式を次のように変形する。時間微分の項を左辺に残して、それ以外を右辺に移項する。さらに、両辺に dt を乗じて次式を得る。

$$\begin{pmatrix} L_u & -L_v & 0 \\ 0 & L_v & -L_w \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} di_u \\ di_v \\ di_w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_u - R_u i_u - (e_v - R_v i_v) \\ e_v - R_v i_v - (e_w - R_w i_w) \\ 0 \end{pmatrix} \times dt \dots\dots\dots (4)$$

ここで、三相星形結線で中性点が接地されていない場合に $i_u + i_v + i_w = 0$ だから、(3)式を(1)式や(2)式と同じ方針で立てると、(1)、(2)、(3)式は互いに独立ではない。その結果、(4)式の左辺の係数行列に相当する部分に逆行列が存在しなくなる。つまり、(3)式を作るときに、ちょっと工夫したのは、(4)式左辺の係数行列の逆行列があるようにするためだったのである。

ここで、(4)式の $(di_u \ di_v \ di_w)^T$ の計算は LU 分解を使うと高速に出来る。(LU 分解のプログラムを自分で作ってもよいが、添付のソースリスト中にあるように、インターネットで拾って来れば間違いが少ない。たとえば、<http://math.nist.gov/tnt>)

そして、 $(di_u \ di_v \ di_w)^T$ が計算できてしまえば、次のように電流を更新すればよい。

$$i_u = i_u + di_u \quad (v,w \text{ 相も同じような式だから省略}) \dots\dots\dots (5)$$

次ページ以降に、ソースリストを添付する。 <<<<おしまい>>>>

```

// triPWMinv100.cpp
// 三相PWMインバータを三相のまま解いて、中性点電圧を求める。
// 三角波発生関数。triangleWave()
// version 1.00 2001.04.16 by SK 不要な部分を除いて簡単化
// version 0.02 2000.03.09 by SK
// ver. 0.01 1998.11.17

#include <cassert>
#include <cmath>

double // -1 ~ +1 の間の三角波の値
triWave2(double t, double tp, double wid = 0.5)
// PWM用の三角波を作る関数 cf. 研究ノート vol.D-13 p.68
// t = 時刻, tp = 周期, wid = 半周期の割合 (wid=0.5 のとき対称波形)
// 戻り値: [-1, 1] の値。
// ver.0.00 2000.03.09
{
    double tm = fmod(t, tp); // t / tp の余り

    if( wid == 0.0)
        return 1.0 - 2.0/((1.0-wid)*tp) * tm; // wid=0 なら mode2 だけ
    else if ( wid == 1.0 )
        return 1.0 + (2.0/wid)*(tm/tp - 1.0); // mode3 だけ
    else
    {
        if ( tm < (1.0-wid)*tp )
            return 1.0 - 2.0/((1.0-wid)*tp) * tm; // mode2
        else
            return 1.0 + (2.0/wid)*(tm/tp - 1.0); // mode3
    }
}

inline double triangleWave(double t, double tp)
{
    //return triWave1(t, tp, 0.5); // 昔はあったけど、今はない!
    return triWave2(t, tp);
}

// 三相PWMインバータの電流・電圧を三相のまま解く
// cf. 研究ノート vol.D-12 p.65
//
// TNT, LuDetInv.h を使用。for LU_factor(), LU_solve()

// TNT はただでもらえる行列計算ライブラリ(C++専用)である。
// download: http://math.nist.gov/tnt

// TNTのインクルードファイルにパスを通しておくこと!!
// visual C++ ver.6.0 の場合は次のようにする。
// ツール>オプション>ディレクトリ>インクルードファイル
// とやって、そこに TNT のフォルダに一つ上のディレクトリ
// を書いておく。
// 例: x:\users\%kon\C\tnt なら, x:\users\%kon\C と書く。

#include <iostream>
#include <fstream>
#include <cstdlib>

#include "tnt/stopwatch.h" // in TNT 2001.04.16 by SK

TNT::stopwatch Watch; // Watch のインスタンスを作る。

#include "tnt/tnt.h" // TNT heder files
#include "tnt/vec.h"
#include "tnt/cmat.h"
#include "tnt/lu.h"

using namespace TNT;
using namespace std;

const double PI = 3.14159265358979323846; //2.0 * asin(1.0);
const double PI2 = 2.0 * PI;

int main()
{
    double t, ts=0.000001, te=0.05, wave; // ts=計算刻み
    double freq = 50.0; // 電圧指令の周波数
    double w = PI2 * freq;
    double tcarrier = 1.0 / 2000.0; // 三角波キャリアの周期
    double Ed = 100.0, Ed2 = Ed/2.0; // Ed 直流リンク全電圧
    double phiV = PI2/3.0, phiW = 2.0*phiV; // 相電圧, 直流中間基準
    double eu, ev, ew; // 単位振幅の電圧指令
    double refu, refv, refw; // 相電流
    double iu=0.0, iv=0.0, iw=0.0; // 相電流の時間微分
    double diudt, divdt, diwdt; // 中性点電位
    double enu=0.0, env=0.0, enw=0.0; // たまたま, 三相とも同じ
    double Ru=20.0, Rv=Ru, Rw=Ru; // 同上
    double Lu=0.0100, Lv=Lu, Lw=Lu;
}

```

```

TNT::Matrix<double> z(3,3); // 回路方程式左辺の係数行列
z(1,1) = Lu; z(1,2) = -Lv; z(1,3) = 0.0;
z(2,1) = 0.0; z(2,2) = Lv; z(2,3) = -Lw;
z(3,1) = 1.0; z(3,2) = 1.0; z(3,3) = 1.0;

TNT::Vector<int> index(3); // LU 分解 LU_factor()用
TNT::Matrix<double> zdcmp(3,3); // LU 分解 LU_factor()用
TNT::Vector<double> di(3), edt(3); // i の微小変化分

zdcmp = z;

int d = LU_factor(zdcmp, index); // この例ではLU分解は1回のみ！

ofstream outFile("triangle.dat", ios::out);
if(!outFile) {
    cerr << "triangle.dat が開けません" << endl;
    exit(-100);
}
// データファイルの1行目にタイトルを書く
outFile << "t ¥t wave ¥t refu ¥t eu ¥t ev ¥t ew ¥t iu ¥t iv ¥t iw ¥t enu ¥t env ¥t enw ¥n";

//////////
// main loop //
//////////
long count = 0;
long countCRT=2000; // countCRT 回毎に画面にデータ出力する
Watch.reset(); Watch.start(); // ストップウォッチをリセット

for(t = 0.0; t < te; t += ts)
{
    // 電圧指令値を作る
    double amp = 0.8;
    refu = amp * cos(w*t); // 電圧指令値
    refv = amp * cos(w*t - phiV);
    refw = amp * cos(w*t - phiW);

    // 電圧指令値と三角波の値を比較して, on/off パタンを作る
    wave = triangleWave(t, tcarrier);
    eu = ( refu >= wave ? Ed2 : -Ed2); // on/off 相電圧
    ev = ( refv >= wave ? Ed2 : -Ed2);
    ew = ( refw >= wave ? Ed2 : -Ed2);

    // 画面とファイルに出力する
    if (count % countCRT == 0) {
        cout << t << " ¥t" << eu << " ¥t" << iu << " ¥t" << iu+iv+iw << endl;
    }
    if (count % 2 == 0) {
        outFile << t << " ¥t" << wave << " ¥t" << refu << " ¥t" << ¥
            eu << " ¥t" << ev << " ¥t" << ew << " ¥t" << ¥
            iu << " ¥t" << iv << " ¥t" << iw << " ¥t" << ¥
            enu << " ¥t" << env << " ¥t" << enw << " ¥n";
    }

    // 回路方程式の右辺を計算する
    edt(1) = ( eu - Ru*iu - (ev - Rv*iv) ) * ts; // 連立 E q 右辺
    edt(2) = ( ev - Rv*iv - (ew - Rw*iw) ) * ts;
    edt(3) = 0.0;

    // 回路方程式 (連立一次方程式) を LU 分解で解く。
    LU_solve(zdcmp, index, edt); // edt => di が返る

    // 電流微分値の計算。edt() = di()であることに注意！
    diudt = edt(1)/ts;
    divdt = edt(2)/ts;
    diwdt = edt(3)/ts;

    // 確認のため, 中性点電圧の計算
    enu = eu - Ru*iu - Lu * diudt;
    env = ev - Rv*iv - Lv * divdt;
    enw = ew - Rw*iw - Lw * diwdt;

    // 電流の更新
    iu += edt(1);
    iv += edt(2);
    iw += edt(3);
    count++;
}

// 計算を終了して, 後始末。
outFile << endl;
cout << Watch.read() << " 秒です。" << endl;
return 0;
}
// end of file

```